

# פתרון בוחן 18.5.12 – algo122

## שאלה 1:

בדומה למבנה ההוכחה עבור נכונות אלגוריתם *Dijkstra* נוכיח את הטענה באינדוקציה על סדר הכנסת הקודקודים ל-  $S$ .

**בסיס:** הקודקוד הראשון המוכנס ל- $S$  הוא תמיד  $s$  ובעת הכנסתו  $d(s) = 0$  אזי הטענה מתקיימת באופן ריק.

**הנחה:** נניח כי הטענה נכונה לכל קודקוד  $u$  שהוכנס ל-  $S$  לפני  $v$  ונוכיח עבור  $v$ .

**צעד:** נביט בקודקוד  $v$  שהינו הקודקוד הבא שהאלגוריתם בוחר להכניס ל- $S$ , רגע לפני הכנסתו. נוכיח כי קיים מסלול זול ביותר  $P$  מ- $s$  ל- $v$  כך שכל קודקודיו מלבד  $v$  שייכים בשלב זה ל- $S$ .

נחלק לשני מקרים:

1. אם  $v$  לא נגיש מ- $S$  אזי, עפ"י ההגדרה  $\delta(s, v) = \infty$  ולכן אין מה להוכיח.

2.  $v$  נגיש מ- $S$ : אזי עפ"י ההגדרה  $\delta(s, v) < \infty$  ולכן מנכונות אלגוריתם *Dijkstra*, בעת בחירת  $v$  מתקיים  $d(v) = \delta(s, v) < \infty$ . מכאן שבהכרח כבר בוצע בשלב זה  $Relax(u, v, w)$  עם קודקוד כלשהו  $u$ . יהא  $u$  הקודקוד האחרון, לפני בחירת  $v$  כך שעבורו היה עדכון במהלך ביצוע  $Relax(u, v, w)$  ולכן מתקיים כעת:  $d(v) = d(u) + w(u, v)$ .

ידוע ממבנה האלגוריתם כי הדבר מעיד בהכרח שבשלב זה  $u \in S$ . מהאינווריאנטה של אלגוריתם *Dijkstra* שהוכחה בכיתה ידוע כי בעת שהוכנס  $u$  ל- $S$  התקיים:  $d(u) = \delta(s, u)$  ולא היה שינוי בערכו של  $d(u)$  מאז. כמו כן, מהנחת האינדוקציה הטענה מתקיימת עבור  $u$ , לכן בהכרח קיים מסלול זול ביותר  $P'$  מ- $s$  ל- $u$  כך שכל קודקודיו ב- $S$ . בסה"כ קיבלנו  $cost(P') = d(u)$ . כיוון שהאלגוריתם בוחר ב- $v$  להיות הקודקוד הבא שייכנס ל- $S$  אזי בשלב זה מתקיים  $d(v) = \delta(s, v)$  ובסה"כ  $\delta(s, v) = \delta(s, u) + w(u, v)$ . כעת אם נגדיר את  $P$  כשרשור  $v$  ל-  $P'$  נקבל כי:  $cost(P) = cost(P') + w(u, v) = d(u) + w(u, v) = \delta(s, u) + w(u, v) = \delta(s, v)$  כלומר  $P$  הינו מסלול זול ביותר מ- $s$  ל- $v$  שכל קודקודיו ב- $S$  כנדרש.

## שאלה 2:

### סעיף א'

הטענה נכונה. **הוכחה:**

נניח בשלילה שקיים עץ פורש מינימום  $T = (V, E_T)$  של  $G$  כך ש-  $e \notin E_T$ . נביט בגרף  $H = (V, E_T \cup \{e\})$ . ממשפט 2 בדפי העזר  $H$  מכיל מעגל יחיד. תהא  $e' \neq e$  צלע כלשהי במעגל. כיוון ש- $e$  הינה הצלע היחידה ב- $G$  בעלת משקל שלילי אזי בהכרח  $w(e) < w(e')$  (\*). ממשפט 2 נקבל בנוסף כי  $T' = (V, \{E_T \setminus \{e'\}\} \cup \{e\})$  הינו עץ פורש מינימום של  $G$ . מ- (\*):  $w(T') = w(T) - w(e') + w(e) < w(T)$ . בסתירה להנחה על  $T$ .

### סעיף ב'

נציע שני אלגוריתמים אפשריים:

#### **אלגוריתם 1:**

1. הרץ אלגוריתם למציאת עץ פורש מינימום על  $G$  ויהא  $T = (V, E_T)$  עץ הפלט.

- 2.  $E' \leftarrow E_T$
- 3. עבור כל  $e \in E \setminus E_T$ :
  - 3.1. אם  $w(e) < 0$ :
    - 3.1.1.  $E' \leftarrow E_T \cup \{e\}$
- 4. החזר  $G' = (V, E')$

### ניתוח זמן ריצה:

- מציאת MST - נניח ע"י פריים:  $O(|V| \log(|V|) + |E|)$
- הלולאה בשלב 3:  $O(|E|)$
- סה"כ:  $O(|V| \log(|V|) + |E|)$

### אלגוריתם 2:

1. חשב  $G' = (V, E')$  באשר:  $E' = \{e \in E | w(e) < 0\}$
2. חשב  $G'' = (V'', E'')$  באשר
  - קודקודי  $G''$  מייצגים את הרכיבים הקשירים היטב של  $G'$ .
  - צלעות  $G''$  הינם צלעות מ- $E$  בעלות משקל חיובי תחת  $w$  אשר מחברות ב- $G$  קודקוד השייך לרכיב קשירות אחד של  $G'$  לרכיב קשירות אחר. אם יש יותר מאחת כזו בין אותם רכיבי קשירות הצלע הנבחרת תהיה זו בעלת המשקל המינימאלי מביניהן.
3. הגדר פונקצית משקל:  $w'' : E'' \rightarrow \mathbb{R}$  כך ש:
 
$$w''((X, Y)) = w((u, v)) \text{ s.t. } (u, v) \text{ made } (X, Y) \text{ to appear in } E''$$
4. מצא עץ פורש מינימום של  $G''$  תחת  $w''$ , יהא  $T = (V, E_T)$  העץ שנמצא.
5. החזר את הגרף:  $G''' = (V, E_T \cup E')$

### ניתוח זמן ריצה:

- חישוב  $G'$  - סריקה יחידה של קשתות וקודקודי  $G$  -  $O(|V| + |E|)$
- מציאת רכיבים קשירים בגרף לא מכוון באמצעות DFS -  $O(|V| + |E|) = O(|V| + |E'|)$
- בניית  $E''$  - סריקה יחידה של קשתות וקודקודי  $G$  -  $O(|V| + |E|)$
- מציאת MST ב-  $G''$  - נניח ע"י קרוסקל:  $O(|V| \log(|V|) + |E|) = O(|V''| \log(|V''|) + |E''|)$
- בניית  $G'''$  -  $O(|V| + |E|) = O(|V| + |E_T \cup E'|)$
- סה"כ:  $O(|V| \log(|V|) + |E|)$

## שאלה 3:

### סעיף א'

יהא  $r$  שורש העץ. נניח בשלילה כי קיים פיתרון חוקי לבעיה  $I \subseteq V$  כך שמתקיים:  $r \notin I$  וגם קיים  $v \in V$  כך ש:  $(r, v) \in E$  אך  $v \notin I$ . אך נשים לב כי אם כך הדבר אזי שתי הקצוות של הצלע  $(r, v) \in E$  אינן שייכות ל- $I$  בסתירה להנחה כי הוא פיתרון חוקי.

### סעיף ב'

#### תתי בעיות

- לכל  $v \in T$  נגדיר:
- OPT( $v$ ) - משקלה של קבוצת קודקודים חוקית (פתרון חוקי) בעלת משקל מינימאלי עבור תת העץ המושרש ב- $v$ .
- לכל  $v \in T$  יהא  $T_v$  - תת הבעיה עבור העץ הנטוע בקודקוד  $v$ .

מיקום הפיתרון לבעיה כולה ימצא ב-  $OPT(root(T))$ .

### נוסחת מבנה:

$$OPT(v) = \text{Min} \left\{ \sum_{u \in \text{Sons}(v)} w(u) + \sum_{u \in \text{Grandsons}(v)} OPT(u), w(v) + \sum_{u \in \text{Sons}(v)} OPT(u) \right\}$$

באשר  $\text{sons}(v)$  הינה קבוצת הבנים הישירים של  $v$ .  $\text{Grandsons}(v)$  הינה קבוצת הנכדים של  $v$  (בנים ישירים של בנוי של  $v$ ). נשים לב כי ייתכן ש-  $\text{sons}(v)$  ו-  $\text{Grandsons}(v)$  יהיו קבוצות ריקות ובמקרה זה ערך ה-  $OPT$  המתאים הוא 0.

### סעיף ג'

**מרחב הפתרונות:**  $Sol$  - כל קבוצות הקודקודים החוקיות המוכלות בתת העץ  $T_v$  המושרש ב-  $v$ . נחלק את מרחב הפתרונות באופן הבא:

- $S_1$  - קבוצת כל הפתרונות ב-  $Sol$  אשר מכילים את  $v$ .
- $S_2$  - קבוצת כל הפתרונות ב-  $Sol$  אשר לא מכילים את  $v$ .

נגדיר  $O^*(S_i) = \text{Min}_{L \in S_i} \{cost(L)\}$ ,  $i \in \{1, 2\}$ .

**כיסוי:** יהא  $I$  פיתרון חוקי, אם הוא מכיל את  $v$  הוא שייך ל-  $S_1$ . אחרת ל-  $S_2$ . לכן מתקיים (מסקנה לצורת נוסחת המבנה):

$$OPT(v) = \text{Min} \{O^*(S_1), O^*(S_2)\}$$

נותר להוכיח את הטענות הבאות:

- טענת עזר 1:  $O^*(S_1) = w(v) + \sum_{u \in \text{Sons}(v)} OPT(u)$
- טענת עזר 2:  $O^*(S_2) = \sum_{u \in \text{Sons}(v)} w(u) + \sum_{u \in \text{Grandsons}(v)} OPT(u)$

### הוכחת טע 1:

נניח  $\text{Sons}(v) = \{u_1, \dots, u_k\}$ . (ייתכן שקבוצה זו ריקה).

$\leq$

יהיה  $P_i$  ( $1 \leq i \leq k$ ) פיתרון חוקי עבור  $T_{u_i}$  כך ש:  $cost(P_i) = OPT(u_i)$ . נשים לב שכיוון שמדובר בעץ אזי כל תתי הבעיות  $T_{u_1}, \dots, T_{u_k}$  זרות בזוגות. מכאן שנוכל לבנות פתרון  $P$  לעץ כולו כך ש:  $P = \{ \cup_{i=1}^k P_i \} \cup \{v\}$ , נבחין כי כיוון שכל אחד מתתי הפתרונות של תתי העצים שנטועים בבניו של  $v$  חוקיים אזי  $P$  הינו פתרון חוקי לעץ שמכיל את  $v$ . מכאן ש-  $P \in S_1$  ולכן מהגדרת  $O^*(S_1)$  מתקיים הנדרש:

$$O^*(S_1) \leq cost(P) = w_j + \sum_{u_i \in \text{Sons}(v)} cost(P_i) = w_j + \sum_{u_i \in \text{Sons}(v)} OPT(P_i)$$

$\geq$

יהא  $P$  פיתרון חוקי לבעיה המכיל את  $v$  כך ש-  $cost(P) = O^*(S_1)$ .  $P$  מכיל מלבד  $v$  קודקודים השייכים לתתי העצים  $T_{u_1}, \dots, T_{u_k}$ . נסמן:

$\forall 1 \leq i \leq k$ , נשים לב כי  $k$  תתי פתרונות אלו מהווים פתרונות חוקיים לתתי הבעיות המתאימות כתתי פתרונות של הפיתרון החוקי  $P$ , תתי העצים האחרים לא רלוונטיים לבעיה ואילו הוצאת השורש המקורי מהפיתרון ודאי לא פוגע בחוקיות. מכאן שלכל  $i$  נובע מהגדרת  $OPT(u_i)$  כי:

$cost(P_i) \geq OPT(u_i)$ . כעת, מהעובדה כי  $k$  תתי הבעיות זרות בזוגות נוכל לקבוע:

$$O^*(S_1) = cost(P) = [\sum_{i=1}^k cost(P_i)] + w(v) \geq \sum_{u \in \text{Sons}(v)} OPT(u) + w(v).$$

## הוכחת ט.ע.2:

נניח  $Sons(v) = \{u_1, \dots, u_k\}$  (ייתכן שקבוצה זו ריקה).  
 נניח  $Grandsons(v) = \{t_1, \dots, t_m\}$  (ייתכן שקבוצה זו ריקה).  
 $\leq$

יהיה  $P_i$  ( $1 \leq i \leq m$ ) פיתרון עבור  $T_{t_i}$  כך ש:  $cost(P_i) = OPT(t_i)$ . נשים לב שכיוון שמדובר בעץ אזי כל תתי הבעיות  $T_{t_1}, \dots, T_{t_k}$  זרות בזוגות. נבחין כי כל אחד מתתי הפתרונות של תתי העצים שנטועים בנכדיו של  $v$  חוקיים, כמו כן -  $v \notin P$  בהכרח ולכן מסעיף א'  $Sons(v) \subseteq P$ . מכאן שנוכל לבנות פתרון חוקי  $P$  לעץ כולו כך ש:  
 $P = Sons(v) \cup \{ \cup_{i=1}^m P_i \}$ . אזי  $P$  הינו פתרון חוקי לעץ שאינו מכיל את  $v$ . מכאן ש -  $P \in S_2$  ולכן מהגדרת  $O^*(S_2)$  מתקיים הנדרש:

$$\begin{aligned} O^*(S_2) &\leq cost(P) = \sum_{u \in Sons(v)} w(u) + \sum_{t_i \in Grandsons(v)} cost(t_i) \\ &= \sum_{u \in Sons(v)} w(u) + \sum_{t_i \in Grandsons(v)} OPT(t_i) \\ &\geq \end{aligned}$$

יהא  $P$  פיתרון חוקי לבעיה שאינו מכיל את  $v$  כך ש -  $cost(P) = O^*(S_2)$ . פיתרון חוקי שאינו מכיל  $v$  ולכן מסעיף א' הוא מכיל בהכרח את כל בניו של  $v$  ולכן מלבדם הוא מכיל אך ורק קודקודים השייכים לתתי העצים  $T_{t_1}, \dots, T_{t_k}$ . נסמן:

$\forall 1 \leq i \leq m: P_i = \{x \in T_{t_i} \wedge x \in P\}$ , נשים לב כי  $m$  תתי פתרונות אלו מהווים פתרונות

חוקיים לתתי הבעיות המתאימות. מכאן שלכל  $i$  נובע מהגדרת  $OPT(t_i)$  כי:

$cost(P_i) \geq OPT(t_i)$ . כעת, מהעובדה ש-  $m$  תתי הבעיות זרות בזוגות נוכל לקבוע:

$$\begin{aligned} O^*(S_2) = cost(P) &= \sum_{u \in Sons(v)} w(u) + \sum_{t_i \in Grandsons(v)} cost(t_i) \\ &\geq \sum_{u \in Sons(v)} w(u) + \sum_{t_i \in Grandsons(v)} OPT(t_i) \end{aligned}$$

כנדרש.

## סעיף ד'

אלגוריתם:

### **Alg(T)**

1. *Traverse T in post-order - Let v be the current vertex:*

$$M[v] = \text{Min} \{ \sum_{u \in Sons(v)} w(u) + \sum_{u \in Grandsons(v)} M[u], w(v) + \sum_{u \in Sons(v)} M[u] \}$$

2. *return M[root(T)]*

**זמן ריצה:**

סריקת העץ לוקחת  $O(|V|)$ . נשים לב שכל קודקוד הוא בן של קודקוד יחיד ונכד של קודקוד יחיד ולכן ייבדק לכל היותר פעמיים. בסה"כ -  $O(|V|)$ .

## סעיף ה'

**האלגוריתם:**

אם  $M[root(T)] = w(\text{root}(T)) + \sum_{u \in Sons(\text{root}(T))} M[\text{root}(T_u)]$  החזר "כן", אחרת החזר "לא".

**זמן ריצה:** העץ הינו עץ בינארי, לכן יש לשורש לכל היותר 2 בנים ומכאן ההשוואה לוקחת זמן קבוע.